

# 第一次习题课讲义

于俊骞

2024 年 9 月 11 日

## 目录

<b>1</b>	<b>课程概要</b>	<b>2</b>
1.1	宇宙的尽头是 PDE . . . . .	2
1.1.1	$L^p$ 空间与 $L^p$ 范数 . . . . .	2
1.1.2	椭圆方程的 $L^2$ 理论 . . . . .	2
1.1.3	算子 . . . . .	3
1.1.4	紧性与收敛性 . . . . .	3
1.2	无穷维线性代数 . . . . .	4
1.2.1	无穷维线性空间 . . . . .	4
1.2.2	最佳逼近 . . . . .	4
1.2.3	谱理论 . . . . .	4
<b>2</b>	<b>作业选讲</b>	<b>5</b>
2.1	第 2 题 . . . . .	5
2.2	第 3 题 . . . . .	5
2.3	第 6 题 . . . . .	6
<b>3</b>	<b>拓展：Banach 不动点定理的一个应用</b>	<b>7</b>

# 1 课程概要

引用刘聪文老师 23 秋的一句话：“有的同学更喜欢分析，有的同学更喜欢代数。而到了泛函分析这门课，就是双厨狂喜了。”所以，我们分别从分析和代数的角度，看看泛函分析这个学科究竟在干什么。（是的，他们有一个孩子）

## 1.1 宇宙的尽头是 PDE

大家在学微分方程引论的时候就看到过这种说法：古典微积分在近现代 PDE 理论中举步维艰，必须引入泛函分析以及对应的弱解理论。某种意义上，就是 PDE 理论推动了泛函分析的产生和发展。

### 1.1.1 $L^p$ 空间与 $L^p$ 范数

PDE 中的很多问题，其初边值未必具有很好的微分性质，经常只是个  $L^p$  的函数。所以我们需要把  $L^p$  空间弄清楚。更一般地，我们只要把 **Banach 空间** 搞清楚（这就有了椭圆方程的 Schauder 理论）。

实分析中学到， $L^p$  空间是个无穷维线性空间，它和有限维有着很大的区别，例如有界列未必有收敛子列，即使空间完备。一系列东西收敛，它的极限往往具有我们想要的东西。但  $L^p$  函数不行，它不一定有收敛子列。如果想有极限，必须想办法得到一个列紧集，我们可以把它归结于**完全有界**，这个容易很多。

有些时候一个范数长得不合心意，我们可以改用另一个**等价范数**。比如调和分析中的 Littlewood-Paley 定理就说明了  $L^p$  范数和某个神奇的平方函数的等价性。后者可以把波方程的解“按频率分开”，方便估计。

### 1.1.2 椭圆方程的 $L^2$ 理论

有限维的欧氏空间推广为无穷维的 Banach 空间时，我们舍弃了欧式空间中原有的**内积**结构。注意到  $\langle \mathbf{v}, \mathbf{v} \rangle = |\mathbf{v}|^2$ ，所以我们可以从内积导出范数。这类加上内积结构的 Banach 空间称为 **Hilbert 空间**。

$L^2$  空间就是最典型的 Hilbert 空间之一。对于一些特殊的方程，我们可以将它写成内积的形式。只要验证 **Riezs 表示定理**或 **Lax-Milgram 定理**的条件，就可以直接的得到解的存在唯一性。

Hilbert 的另一个好处是可以往子空间上投影。一个著名的例子是在将投影算子作用于不可压缩流体的 Navier-Stokes 方程

$$u_t - \Delta u + u \cdot \nabla u + \nabla p = f$$

由电磁学中的 Helmholtz 定理，任意一个映射  $u : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  可以正交分解为一个梯度场和一个无源场。我们将  $u$  投到梯度场上，压强项  $\nabla p$  就会消失，我们就可以只研究一个  $u$  的方程。

### 1.1.3 算子

对于一个 PDE，我们可以把它写成  $Au = f$  的形式，比如波方程中  $A = \partial_{tt} - \Delta$ 。这样把函数映到函数的映射叫做算子。此时，形式上方程的解就是  $u = A^{-1}f$ 。所以，研究一个方程就转化为研究它对应的算子  $A$ 。

这门课研究的基本都是有界算子，即算子范数  $\|A\|$  是有限的。直观上， $A$  至多 | 把一个范数为 1 的函数映成范数为  $\|A\|$  的函数。第二章学到的开映射、闭图像、共鸣等定理都是用于刻画算子的性质的。

### 1.1.4 紧性与收敛性

正如我们前面所说，我们想要找到一个子列收敛很不容易。除了完全有界，我们还可以通过紧算子达成这个目的，它可以将有界集映成列紧集。因为无穷维空间，有界集不一定紧，所以紧算子比有界算子更强一些，也有更多更好的性质。比如  $(-\Delta)^{-1}$  就是某个函数空间中的紧算子，因此可以用紧算子理论研究位势方程。

另一方面，不是什么时候我们都能得到紧集，但如果还想要收敛性，那么这种收敛一定会更弱一点。无穷维中，一系列函数未必收敛，但和它的对偶空间中的元素抱团，可能反而会收敛。如果它自己收敛不了，而但凡来个大佬带带它就能收敛，这就叫弱收敛。当然也可以反过来，大佬对你卖弱，让你带带他，这种收敛更弱，就是群头像里的弱 \* 收敛。

我们研究弱收敛的原因是，可以证明自反空间的有界列必有收敛子列。因此，对于  $1 < p < +\infty$  的  $L^p$  函数，只要构造出一列有界的函数，就能找到弱收敛子列，它的极限往往就是我们想要的东西，例如方程的解。

## 1.2 无穷维线性代数

矩阵的本质是有限维线性算子。无穷维中不再能定义矩阵（别盯着你那打洞了），但线性算子的概念可以推广。

### 1.2.1 无穷维线性空间

欧氏空间中，任何一个值域为  $\mathbb{R}$  的线性映射都可以写成行向量乘列向量的形式。到了无穷维空间，我们称它为线性泛函，即“函数的函数”，是一种特殊的算子。我们可以发现，一个函数空间的对偶空间，就是该函数空间上的有界线性泛函，这门课的名称就是来源于此。

对于一个线性子空间上定义的有界线性泛函，**Hahn-Banach 定理**可以把它延拓到整个大空间上的有界算子，同时保证算子范数不增加。

矩阵的范数是它的最大特征值，这也就是它能把一个向量伸长的最大倍数。对于线性算子，类似地，它的算子范数是它的谱半径。谱是特征值的推广，特征值是一种谱，谱未必是特征值。

### 1.2.2 最佳逼近

给定线性空间的一个元素  $x$  和一个线性子空间，找到它们之间距离最近的两个点，称为最佳逼近问题。欧氏空间中，很直观地可以看出“连线垂直”时逼近效果最好。这个结论在无穷维也成立，对于 Hilbert 空间，我们只要通过做内积，让它为 0，得到的就是最佳逼近元（虽然看起来没有限维那么直观）。

### 1.2.3 谱理论

对于矩阵  $A$ ，要么  $(\lambda I - A)$  可逆且逆矩阵是非奇异的，要么  $(\lambda I - A)$  不可逆。而无穷维中情况更复杂。对于算子  $A$ ，即使  $(\lambda I - A)$  可逆，它的逆算子也未必能“原模原样地映回来”。根据  $(\lambda I - A)$  的可逆性以及可逆时逆的特点，我们将  $\lambda$  分为正则值、点谱（特征值）、连续谱、剩余谱。

算子理论中的一个很重要的分支就是谱理论。例如 **Riesz-Schauder** 理论研究的就是关于紧算子的谱。

## 2 作业选讲

### 2.1 第 2 题

证明以下三条命题等价：

- $A$  是闭集；
- $\bar{A} = A$ ；
- 若  $\{x_n\}_{n=1}^{\infty} \subset A$  收敛于  $x_0$ ，则  $x_0 \in A$ 。

证明. ①  $\implies$  ②：

由  $A$  闭知  $A^c$  开，于是  $\forall x \in A^c$ ， $\exists \varepsilon > 0$ ，使得  $B_\varepsilon(x) \subset A^c$ 。这说明

$$A^c \cap \bar{A} = \emptyset \implies \bar{A} \subset A \implies \bar{A} = A$$

②  $\implies$  ③：

由  $x_n \rightarrow x_0$  知， $\forall \varepsilon > 0$ ， $\exists x_n \in B_\varepsilon(x_0)$ ，这说明

$$B_\varepsilon(x_0) \cap A \neq \emptyset \implies x_0 \in \bar{A} = A$$

③  $\implies$  ①：

假设  $A$  不闭，则  $A^c$  不开，即  $\exists x_0 \in A^c$ ，使得

$$B_\varepsilon(x_0) \cap A = \emptyset, \forall \varepsilon > 0$$

我们取

$$x_n \in B_{\frac{1}{n}}(x_0) \cap A$$

则  $x_n \rightarrow x_0$ ，但  $x_0 \notin A$ ，矛盾！

□

### 2.2 第 3 题

证明  $C[0, 1]$  可分。

证明. 由 Weierstrass 逼近定理,  $[0, 1]$  上的实系数多项式在  $C[0, 1]$  上稠密. 另一方面, 取定

$$f(x) = \sum_{k=0}^n a_k x^k \in \mathbb{R}[x]$$

而  $\forall \varepsilon > 0$ ,  $\exists \{b_k\}_{k=0}^n$ , 使得  $|a_k - b_k| < \frac{1}{n+1}$ . 于是对于

$$g(x) = \sum_{k=0}^n b_k x^k \in \mathbb{Q}[x]$$

我们有

$$\sup_{x \in [0, 1]} |f(x) - g(x)| = \sup_{x \in [0, 1]} \left| \sum_{i=0}^n (a_i - b_i) x^i \right| \leq \sum_{i=0}^n |a_i - b_i| < \varepsilon$$

因此,  $[0, 1]$  上的有理系数多项式在  $C[0, 1]$  稠密。

最后只要证明  $\mathbb{Q}[x]$  可数. 记  $A_n$  为  $n$  次有理系数多项式, 则

$$\text{card}(\mathbb{Q}) = \aleph_0 \implies \text{card}(A_n) = \aleph_0^{n+1} = \aleph_0$$

因此

$$\mathbb{Q}[x] = \bigcup_{n=0}^{\infty} A_n$$

是可数集. □

### 2.3 第 6 题

证明离散度量空间完备。

证明. 对任取离散度量空间的一个 Cauchy 列  $\{x_n\}_{n=1}^{\infty}$ , 则对于  $\varepsilon = \frac{1}{2} > 0$ ,  $\exists N > 0$ , 使得  $n > N$  时

$$d(x_n, x_{n+p}) < \varepsilon \implies d(x_n, x_{n+p}) = 0 \implies x_n = x_{n+p}, \forall p > 0$$

这说明  $\{x_n\}_{n=1}^{\infty}$  以  $x_{N+1}$  为极限. □

### 3 拓展：Banach 不动点定理的一个应用

Banach 不动点定理在课程的开头，看起来是最不重要的一个定理。他们都看不起你，但偏偏你最争气。即使到了现在的 PDE 研究中，很多解的存在/唯一性都是通过该定理得出。当初边值够小时，我们通常就能构造出一个“压缩”的映射。

对于调和映射的热流方程

$$\begin{cases} u_t - \Delta u = A(u)(\nabla u, \nabla u) \\ u|_{t=0} = u_0 \end{cases}$$

它形式上像一个热方程，所以先考虑同一初值的热方程的解  $\tilde{u} = K * u_0$ ，剩余的部分  $v = u - \tilde{u}$  就是由非齐次项导致的。

定义 Banach 空间

$$X = \{v : \mathbb{R}^n \times [0, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}^L : \|v\|_X < +\infty\}$$

这里范数为

$$\|v\|_X = \|v\|_{L^\infty(\mathbb{R}^n \times [0, +\infty))} + \sup_{t \geq 0} t^{\frac{1}{4}} \|\nabla v\|_{L^{2n}(\mathbb{R}^n)} < +\infty$$

定义算子

$$Sv = \int_0^t K * A(u)(\nabla u, \nabla u)$$

通过热核的衰减估计和一系列  $L^p$  不等式，我们可以证明当  $\|\nabla u_0\|$  充分小时， $S$  在一个充分小的球  $B_\delta(0)$  上是压缩映射，所以存在不动点。此时存在  $v$  使得

$$v = \int_0^t K * A(\tilde{u} + v)(\nabla \tilde{u} + \nabla v, \nabla \tilde{u} + \nabla v)$$

不难验证  $v$  是方程

$$\begin{cases} v_t - \Delta v = A(u)(\nabla v, \nabla u) \\ v|_{t=0} = 0 \end{cases}$$

的一个解，从而得到了小初值情况下解的存在性。

这里我们也能看出，Banach 不动点的一个弊端是必须要求压缩映射。所以有时候初边值很大时，该方法就失效了，这也是一些方程目前只有小初值解存在性结论的原因。