

第12讲: 多元函数微分学的几何应用

(一) 空间曲线的切线与法平面

(1) 设 Γ 的方程为向径式: $\vec{r}(t) = (x(t), y(t), z(t)) \in C^1(I)$

且 $\vec{r}'(t) \neq 0$, 称这样的曲线 Γ 为光滑曲线, 由有限段光滑

曲线连接而成的曲线称为分段光滑曲线。

设 $M_0(x(t_0), y(t_0), z(t_0)), M(x(t_0+\Delta t), y(t_0+\Delta t), z(t_0+\Delta t)) \in \Gamma$,

若极限 $\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\vec{r}(M) - \vec{r}(M_0)}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{(x(t_0+\Delta t) - x(t_0), y(t_0+\Delta t) - y(t_0), z(t_0+\Delta t) - z(t_0))}{\Delta t}$

$\vec{r}'(t_0) = (x'(t_0), y'(t_0), z'(t_0)) \triangleq \vec{T}$ 存在, 则称 \vec{T} 为 Γ 在切点 M_0 处切线 T

的切向量. (该切向量 \vec{T} 的方向恒指向参数 t 增加的方向,

即恒指向按点运动的运动方向).

由直线的点向式知, Γ 上过切点 $M_0(x_0, y_0, z_0)$ 的切线 T

方程为: $\frac{x-x_0}{x'(t_0)} = \frac{y-y_0}{y'(t_0)} = \frac{z-z_0}{z'(t_0)}$, 而过 M_0 且垂直于 T 的

Γ 的法平面方程为: $x'(t_0)(x-x_0) + y'(t_0)(y-y_0) + z'(t_0)(z-z_0) = 0$.

其中, $M(x, y, z)$ 是法平面上任一点坐标, 坐标组成的点 $M_0(t_0)$

(2) 设 Γ 为交线式: $\begin{cases} F(x, y, z) = 0 \\ G(x, y, z) = 0 \end{cases}$ 其中, $F, G \in C^1$ 且

$\frac{\partial(F/G)}{\partial(y, z)} \neq 0$, 此时依隐函数组定理, 由交线方程组可

唯一确定函数组 $\begin{cases} x = x \\ y = y(x) \\ z = z(x) \end{cases}$ 且 $y'(x) = -\frac{\partial(F/G)}{\partial(x, z)} / \frac{\partial(F/G)}{\partial(y, z)}$.

$z'(x) = -\frac{\partial(F/G)}{\partial(y, x)} / \frac{\partial(F/G)}{\partial(y, z)}$, 令 $\vec{r}(x) = (x, y(x), z(x))$, 则

$\vec{T} = \vec{r}'(x) = (1, y'(x), z'(x)) \neq 0$. 此时, Γ 在 $M_0(x_0, y_0, z_0)$ 处的切线

Γ 的方程为: $\frac{x-x_0}{1} = \frac{y-y_0}{y'(x_0)} = \frac{z-z_0}{z'(x_0)}$, 而过点 M_0 的法平面

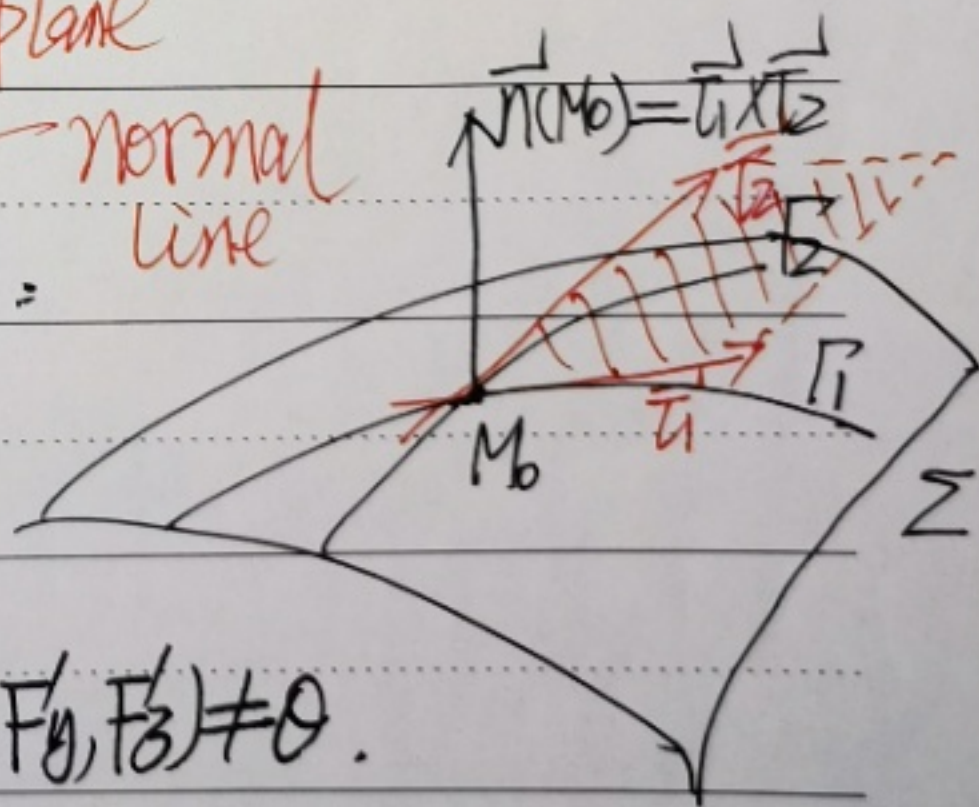
方程为: $1 \cdot (x-x_0) + y'(x_0)(y-y_0) + z'(x_0)(z-z_0) = 0$.

其中, $y'(x_0) = -\frac{\partial(F/G)}{\partial(x, z)}|_{M_0} / \frac{\partial(F/G)}{\partial(y, z)}|_{M_0}$, $z'(x_0) = -\frac{\partial(F/G)}{\partial(y, x)}|_{M_0} / \frac{\partial(F/G)}{\partial(y, z)}|_{M_0}$

(E) 曲面 Σ 的切平面与法线 N :

(1) 设曲面 Σ 为隐式曲面:

$F(x, y, z) = 0$, 而 $F \in C^1$, 且 $\nabla F = (F_x, F_y, F_z) \neq 0$.



若这样的曲面 Σ 为光滑曲面, 由有限块光滑曲面连接而成的曲面为逐块光滑曲面. 如长方体表面, 曲面体表面.

设 $M_0(x_0, y_0, z_0) \in \Sigma$, $\vec{r}_1 = \sqrt{\begin{matrix} r_1(t) = \\ (x_1(t), y_1(t), z_1(t)) \end{matrix}}$, $\vec{r}_2 = \sqrt{\begin{matrix} r_2(t) = \\ (x_2(t), y_2(t), z_2(t)) \end{matrix}}$ 是 Σ 中过点 M_0 的任意两条光滑曲线. 从而 $\begin{cases} F(x_1(t), y_1(t), z_1(t)) = 0 \\ F(x_2(t), y_2(t), z_2(t)) = 0 \end{cases}$

两边对 t 求导得: $\begin{cases} F_x(M_0)x_1'(t_0) + F_y(M_0)y_1'(t_0) + F_z(M_0)z_1'(t_0) = 0 \\ F_x(M_0)x_2'(t_0) + F_y(M_0)y_2'(t_0) + F_z(M_0)z_2'(t_0) = 0 \end{cases}$

令 $\vec{t}_1 = (x_1'(t_0), y_1'(t_0), z_1'(t_0))$, $\vec{t}_2 = (x_2'(t_0), y_2'(t_0), z_2'(t_0))$, $\vec{n}(M_0) = (F_x(M_0),$

$F_y(M_0), F_z(M_0)) = (F_x, F_y, F_z)|_{M_0} = \nabla F|_{M_0}$, 则 $\vec{n}(M_0) = \nabla F|_{M_0} \neq 0$,

且 $\vec{n}(M_0) = \vec{t}_1 \times \vec{t}_2$. 即向量 $\vec{n}(M_0)$ 是由 \vec{t}_1, \vec{t}_2 所确定的平面 Σ

的法向量. 由 $\vec{r}_1, \vec{r}_2 \in \Sigma$ 内的任意性知: Σ 内过点 M_0 的所有

曲线 $\vec{r} \in M_0$ 处的切线都共面. 由过点 M_0 的所有切线

组成的平面 Σ 称之为曲面 Σ 在点 M_0 处的切平面.

由点法式知, Σ 的方程为:

$$F_x(M_0)(x-x_0) + F_y(M_0)(y-y_0) + F_z(M_0)(z-z_0) = 0 \iff \nabla F|_{M_0} \cdot \overrightarrow{M_0M} = 0$$

$M(x, y, z)$ 是切平面 Σ 中的动点, $\overrightarrow{M_0M} = (x-x_0, y-y_0, z-z_0)$.

过切点 M_0 垂直于切平面 Σ 的直线——法线的方程:

(3)

$$\frac{x-x_0}{F_x(M_0)} = \frac{y-y_0}{F_y(M_0)} = \frac{z-z_0}{F_z(M_0)} \Rightarrow \nabla F|_{M_0} \times \overline{M_0M} = 0$$

(2). 若曲面 Σ 为显式曲面: $z = f(x, y) \in C^1(D)$ 时.

设 $M_0(x_0, y_0, z_0) \in \Sigma$, 且 $z_0 = f(x_0, y_0) = f(P_0)$, $P_0(x_0, y_0)$. 此时.

$$F(x, y, z) = f(x, y) - z, \quad \vec{n}(M_0) = (F_x, F_y, F_z)|_{M_0} = (f'_x(P_0), f'_y(P_0), -1) \neq 0$$

过点 $M_0(x_0, y_0, z_0)$ 的切平面记: $f'_x(P_0)(x-x_0) + f'_y(P_0)(y-y_0) - (z-z_0) = 0$

而 $f'_x(P_0)(x-x_0) + f'_y(P_0)(y-y_0)$ 恰好是 $z = f(x, y)$ 在 $P_0(x_0, y_0)$ 点的切

合微分 $dz|_{P_0}$. 由切平面记: $z-z_0 = \Delta z = dz|_{P_0}$

设 $P(x, y)$ 是 $P_0(x_0, y_0)$ 邻近的一点, $P(x, y) \in D$. 则曲面: $z = f(x, y)$

的 $\Delta z = f(P) - f(P_0) = f'_x(P_0)(x-x_0) + f'_y(P_0)(y-y_0) + o(\rho)$, $\rho = |PP_0|$

当 ρ 较小时, 有曲面 $\Delta z \approx f'_x(P_0)(x-x_0) + f'_y(P_0)(y-y_0) = dz|_{P_0}$ = 切平面

元的 Δz . 即在点 M_0 的局部范围内, 曲面 Σ 可用点 M_0 的

切平面元素替代. 即“局部可线性化”:

$$\Delta z \approx f'_x(P_0)(x-x_0)' + f'_y(P_0)(y-y_0)', \quad (\rho > 0 \text{ 比较小时成立})$$

(3) 设 Σ 的方程为 $\vec{r}(u,v) = (x(u,v), y(u,v), z(u,v)) \in C^1(D_{uv})$

且 $\vec{T}_u = \vec{r}'_u(u,v) = (x'_u, y'_u, z'_u) \neq 0$, $\vec{T}_v = \vec{r}'_v(u,v) = (x'_v, y'_v, z'_v) \neq 0$.

则过点 $M_0(x_0, y_0, z_0)$ 的切平面的法向量 $\vec{n}(M_0) = \vec{T}_u \times \vec{T}_v \Big|_{M_0}$

$$= \begin{vmatrix} i & j & k \\ x'_u & y'_u & z'_u \\ x'_v & y'_v & z'_v \end{vmatrix} \Big|_{M_0} = \left(\frac{\partial(y,z)}{\partial(u,v)}, \frac{\partial(z,x)}{\partial(u,v)}, \frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} \right) \Big|_{M_0}$$

它的方程 $\frac{\partial(y,z)}{\partial(u,v)} \Big|_{M_0} \cdot (x-x_0) + \frac{\partial(z,x)}{\partial(u,v)} \Big|_{M_0} \cdot (y-y_0) + \frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} \Big|_{M_0} \cdot (z-z_0) = 0$

或用向量式表示为 $(\vec{T}_u \times \vec{T}_v) \Big|_{M_0} \cdot \overrightarrow{M_0 M} = 0$, $M(x,y,z)$ 是平面上的点.

过点 M_0 且垂直于切平面的直线 $N: (\vec{T}_u \times \vec{T}_v) \Big|_{M_0} \times \overrightarrow{M_0 M} = 0$.

(三) 例题:

(1) 证明: 一切二次曲面 $\Sigma: Ax^2 + By^2 + Cz^2 + Dx + Ey + Fz + G = 0$ 上

点 $M_0(x_0, y_0, z_0)$ 处的切平面的方程为:

$$Ax_0x + By_0y + Cz_0z + D \frac{x+x_0}{2} + E \frac{y+y_0}{2} + F \frac{z+z_0}{2} + G = 0 \quad (*)_1$$

(2) 二次曲线 $\Gamma: Ax^2 + By^2 + Cx + Dy + E = 0$ 上点 $M_0(x_0, y_0)$ 处的切线

$$T$$
 的方程为: $Ax_0x + By_0y + C \frac{x+x_0}{2} + D \frac{y+y_0}{2} + E = 0. \quad (*)_2$

(四) 习习题: $8 \times 9, 4/3; 4; 8/11, 4; 9; 11; 16/11; 17/2$. (5)

例(一): 向量函数与矩阵函数取极限法则:

(1) 设 $\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \\ z(t) \end{pmatrix}$ 为向量函数, $\beta = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ 为常向量. 当 $t \rightarrow t_0$ 时.

$$\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \\ z(t) \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \text{ 是指: } \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \\ z(t) \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \xrightarrow{t \rightarrow t_0} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x(t)-a \\ y(t)-b \\ z(t)-c \end{pmatrix} \xrightarrow{t \rightarrow t_0} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \left| \begin{pmatrix} x(t)-a \\ y(t)-b \\ z(t)-c \end{pmatrix} \right| \xrightarrow{t \rightarrow t_0} 0 \Leftrightarrow \left((x(t)-a)^2 + (y(t)-b)^2 + (z(t)-c)^2 \right)^{\frac{1}{2}} \xrightarrow{t \rightarrow t_0} 0$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \lim_{t \rightarrow t_0} x(t) = a \\ \lim_{t \rightarrow t_0} y(t) = b \\ \lim_{t \rightarrow t_0} z(t) = c \end{cases}, \text{ 即 } \lim_{t \rightarrow t_0} \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \\ z(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lim_{t \rightarrow t_0} x(t) \\ \lim_{t \rightarrow t_0} y(t) \\ \lim_{t \rightarrow t_0} z(t) \end{pmatrix}, \quad (*)$$

(*) 表明: 向量函数取极限, 就是把极限取到向量里的每个元素去。即向量的极限等于极限的向量。

对于二维向量函数, 或更高维的向量函数也有同样的结论。

(2) 设 $A(t) = \begin{pmatrix} x_1(t) & y_1(t) \\ x_2(t) & y_2(t) \end{pmatrix}$ 为矩阵函数, $B = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ 为

常数矩阵或矩阵。当 $t \rightarrow t_0$ 时, $A(t) \rightarrow B$ 是指:

(b)

$$A(t) - B \xrightarrow{t \rightarrow t_0} 0 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_1(t) - a, y_1(t) - b \\ x_2(t) - c, y_2(t) - d \end{pmatrix} \xrightarrow{t \rightarrow t_0} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\left\| \begin{pmatrix} x_1(t) - a & y_1(t) - b \\ x_2(t) - c & y_2(t) - d \end{pmatrix} \right\| = \left((x_1(t) - a)^2 + (y_1(t) - b)^2 + (x_2(t) - c)^2 + (y_2(t) - d)^2 \right)^{\frac{1}{2}} \xrightarrow{t \rightarrow t_0} 0$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \lim_{t \rightarrow t_0} x_1(t) = a \\ \lim_{t \rightarrow t_0} y_1(t) = b \\ \lim_{t \rightarrow t_0} x_2(t) = c \\ \lim_{t \rightarrow t_0} y_2(t) = d \end{cases}, \quad \text{即 } \lim_{t \rightarrow t_0} \begin{pmatrix} x_1(t) & y_1(t) \\ x_2(t) & y_2(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} =$$

$$\begin{pmatrix} \lim_{t \rightarrow t_0} x_1(t) & \lim_{t \rightarrow t_0} y_1(t) \\ \lim_{t \rightarrow t_0} x_2(t) & \lim_{t \rightarrow t_0} y_2(t) \end{pmatrix} \quad (*)$$

即有“矩阵的极限等于极限的矩阵”。

(*) 的结论可推广到其它的 $m \times n$ 的矩阵函数中去。

从 (*), (*) 出发, 可以得到“向量函数或矩阵函数的

导数, 就是把向量或矩阵的各元素求导数”, 同理,

“向量或矩阵函数的微分, 就是把向量或矩阵的各

元素求微分。一句话: 矩阵函数的微分, 等于矩

阵各元素微分的微分。

附例(二): 求方向导数及其最(小)值.

设 $u = 1 - (\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2})$, ($a > 0, b > 0$ 常数). $M_0(\frac{a}{\sqrt{2}}, \frac{b}{\sqrt{2}})$ 是曲线

$L: \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$ 上的一点, 求 $\frac{\partial u}{\partial n}|_{M_0}$, $(\frac{\partial u}{\partial n}|_{M_0})_{\max}$, $(\frac{\partial u}{\partial n}|_{M_0})_{\min}$

其中, \vec{n} 是 L 上点 M_0 处的内法线方向, \vec{l} 是 L 上点 M_0 处的任一方向.

解: 设 L 的参数方程为

$$\begin{cases} x = a \cos t \\ y = b \sin t \end{cases}, t \in [0, 2\pi]$$

则 M_0 对应 $t = \frac{3}{4} \Rightarrow$ 过 M_0 点的

L 的切向量 $\vec{T} = (x'(t), y'(t))|_{t=\frac{3}{4}} = (-a \sin t, b \cos t)|_{t=\frac{3}{4}} = (-\frac{a}{\sqrt{2}}, \frac{b}{\sqrt{2}})$.

从而过点 M_0 的 L 的外法线 $\vec{F} = (\frac{b}{\sqrt{2}}, \frac{a}{\sqrt{2}})$, \Rightarrow 过点 M_0 的 L 的

内法线 $\vec{n} = -\vec{F} = (-\frac{b}{\sqrt{2}}, -\frac{a}{\sqrt{2}})$, 取 $\vec{n} = (-b, -a)$ 则 $\vec{n}^0 = (\frac{-b}{\sqrt{a^2+b^2}}, \frac{-a}{\sqrt{a^2+b^2}})$.

且 $u'_x(M_0) = -\frac{2x}{a^2}|_{M_0} = -\frac{2}{a^2} \frac{a}{\sqrt{2}} = -\frac{\sqrt{2}}{a}$; $u'_y(M_0) = -\frac{2y}{b^2}|_{M_0} = -\frac{\sqrt{2}}{b}$

故 $\frac{\partial u}{\partial n}|_{M_0} = (u'_x(M_0), u'_y(M_0)) \cdot \vec{n}^0 = (-\frac{\sqrt{2}}{a}, \frac{\sqrt{2}}{b}) \cdot (\frac{-b}{\sqrt{a^2+b^2}}, \frac{-a}{\sqrt{a^2+b^2}}) = \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{a^2+b^2}} (\frac{b}{a} + \frac{a}{b})$.

且 $(\frac{\partial u}{\partial n}|_{M_0})_{\max} = |(u'_x(M_0), u'_y(M_0))| = |(-\frac{\sqrt{2}}{a}, \frac{\sqrt{2}}{b})| = \sqrt{\frac{2}{a^2} + \frac{2}{b^2}} = \frac{\sqrt{2}}{ab} \sqrt{a^2+b^2}$;

$(\frac{\partial u}{\partial n}|_{M_0})_{\min} = -|(u'_x(M_0), u'_y(M_0))| = -\frac{\sqrt{2}}{ab} \sqrt{a^2+b^2}$.